



01 🚪 电气

电气制动的应用



在电力机车上除了机械制动系统外,由于配备了电气制动系统。因而提高了列车运行的安全性。机械制动是靠闸瓦与车轮的机械摩擦来降低机车的运行速度,而机械摩擦 系数随着温度升高明显下降,因此机械制动的性能和效果随着列车速度、载重和长度的提高而下降,且在高速时列车的机械制动呈现不稳定性,而电制动则相反,速度越高制动效果越明显,而且与制动时间无关。

列车在长大下坡道司机根据情况可使用电气制动,首先司机将主手柄回"0"位.将工况手柄搬至"制"位,提主手柄,根据机车运行的速度改变调速手轮在制动区的级位,实现想要的制动效果,操作如图1所示。

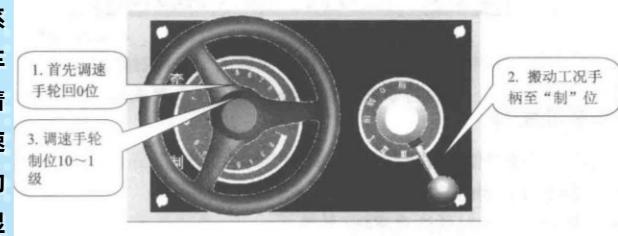


图 1

使用电气制动减少了闸瓦和车轮磨耗。机械制动时,接触表面温度很高,闸瓦和轮缘的磨耗十分严重,因为机械制动的磨耗主要取决于制动力的强度,高速时需制动强度大,磨耗就大,低速时相反。所以高速时用电制动,低速度时用机械制动可以大大地降低机车车辆轮轨的磨耗,大量节约制动闸瓦。

使用电气制动可以提高了列车下坡运行速度。由于机械制动时需在每次排风制动后,充风缓解至少约 1 分钟待风压恢复后才能进行下一次制动,造成下坡速度波动大, 使列车的平均速度下降, 而电制动因其性能与制动时间无关, 可使列车下坡速度提高 8%, 因而提高了运输能力。

# 1. 电气制动的形式

根据电气制动时电能消耗的方式,电气制动分为电阻制动和再生制动两种形式,如果将电气制动时产生的电能利用电阻使之转化为热能消耗掉,称之为电阻制动。如果将 电气制动时产生的电能重新反馈到电网加以利用,称之为再生制动。

#### 2. 电气制动的基本原理

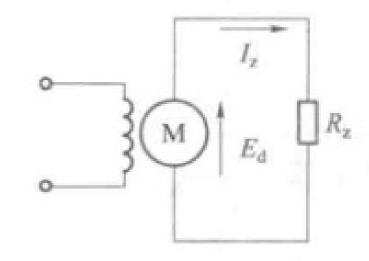
电气制动是利用电机的可逆性原理。电力机车在牵引工况运行时,牵引电机做电动机运行,将电网的电能转变为机械能,轴上输出牵引转矩以驱动列车运行。电力机车在电气制动时,列车的惯性力带动牵引电动机,此时牵引电机将做发电机运行,将列车动能转变为电能,输出制动电流的同时,在牵引电机轴上产生反向转矩并作用于轮对,形成制动力,使列车减速或在下坡道上以一定速度运行。此时牵引电动机转换为发电机并通过轮对将列车的动能转变为电能,再通过制动电阻把电能转换为热能消耗掉,使机车速度降低,起到制动作用。

#### 2. 电气制动的基本原

同。

图 ( J型电力机车在进行电阻制动时,首先切断牵引电机电枢与电网的连接,使电枢绕组与制动电阻接成回路,而电机原串励绕组则由另外电源(整流装置99V)供电,电机作它励发电机运行,其工作原理图2所示。

机车在牵引工况时,牵引电动机为串励电动机,牵引整流柜输出的电流通过电空接触器流人牵引电动机的电枢绕组、换向极绕组和励磁绕组,于是产生电磁转矩MD。在转矩的作用下,电动机按MD方向旋转,转速和转矩方向相同,这个转矩通过齿轮传到动轮上去,形成了牵引力FK,牵引力FK的方向与机车运行方向相



 $R_Z$ 一制动电阻; $I_Z$ 一电机制动电流; $E_d$ 一电机发电电势

图 2

#### 2. 电气制动的基本原理

机车在制动工况时,牵引电动机作为发电机运用。由于串励发电机不能稳定地工作,所以在电阻制动时,把牵引电动机改接成他励发电机工作。电机的励磁绕组由励磁整流柜(99V)通过励磁接触器91KM、92KM供给励磁电流,而电枢绕组通过工况转换开关与制动电阻尺Z(13R、23R、33R、43R)相联。电机电枢通过齿轮被轮轴驱动,在电枢绕组内产生感应电势。在此电势的作用下产生电流流过制动电阻。于是电枢电流和磁通相互作用产生电磁力矩MZ,它的方向可用左手定则判定。电磁力矩Mz与电枢旋转方向相反,这个电磁力矩经过齿轮传递到轮对上,电成制动力Fz。因制动力Fz的方向与机车运行方向相反,在此力作用下使机车运行速度降低。

需调节制动力时,可通过调节它励绕组的励磁电流来实现。当制动电流一定时,励磁电流越大,机车制动力就越大。也可以在一定的励磁电流下通过调节制动电流来实现,且制动电流越大,制动力越大。

保持励磁电流为常量时,机车速度越低实行电阻制动时其制动力越小,因此电阻制 动一般不用于机车制停。

### 3.SS4G 型电力机车电阻制动之不足及克服方

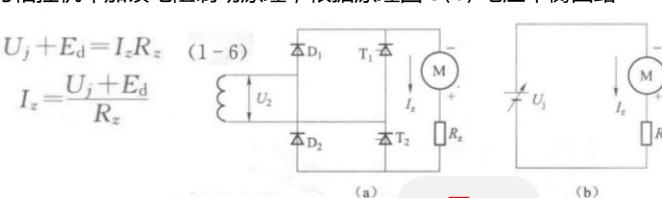
大机车在低速区,使用电阻制动时,制动电流较小,所以产生的电气制动力就小,制动的效果不明显,所以 SS4G 型电力机车在机车速度低于 33km/h 时采用加馈电阻制动。

加馈电阻制动又称为"补足"电阻制动,在常规电阻制动中,电机电枢电流随着机车速度的减小而减小,机车轮周制动力也随着机车的速度变化而变化。加馈电阻制动就是为提高机车在低速运行时的轮周制动力,从电网中吸收电能,补足到电机电枢电流中去,以获得理想的轮周制动力。其优点一是加宽了调速范围,最大制动力可以延伸至零(为安全起见,SS4G型机车控制在10km/h); 二是能较方便地实现恒制动力控制。图 3 所示为相控机车加馈电阻制动原理,根据原理图 3(b) 电压平衡回路

方程式为:

所以制动电流为:

000000 00000



### 3.SS4G 型电力机车电阻制动之不足及克服方

因需要根据实际制动电流及时补足发电机电势减少部分,故要求附加制动电源连续可调。一般相控机车上不另设加馈电源,而是使用牵引时整流调压电路在制动工况作为加馈电源如图 3 (a) 所示。

根据图 1-14 (a) 电路, 公式 (1-6) 又可改写为:

$$I_z = \frac{E_d + 0.9U_2}{R_z} \frac{1 + \cos\alpha}{2}, 0 < \alpha < \pi, (A)$$

只需调节半控整流电路中晶闸管的移相角 a , 即可调节加馈电源输出,及时补足制动电流之减小,使制动电流维持不变。显然加馈电阻制动要消耗部分电网能量。

从理论上讲,加馈电阻制动可使机车制停。而实际上由于牵引电机整流器不允许静止不动长时间流过额定电流,以防整流器过热而烧损。故在机车速度低于一定值时,就切除加馈制动,改用空气制动使机车停车。国产 SS3B、 SS4G 型、 SS8 型等电力机车均采 用种加馈电阻制动。

